

**Time table 2025/2026**

**3ème RSI - Semestre 5**

	8h -9h30	9h45 - 11h15	11h30- 13h00		14h00 - 15h30	15h45 - 17h15
Saturday						
Sunday	Logique combinatoire et séquentielle (c) SAIDI J24	Logique combinatoire et séquentielle (TD) SAIDI J24	Electronique appliquée (TP) HARHOUD LAB3  Capteurs et instrumentation pour la robotique (TP) FEZARI LAB1		Capteurs et instrumentation pour la robotique (c) FEZARI J24	Logique combinatoire et séquentielle (TP) GASTEL LAB6
Monday	Modélisation des robots (c) BENMOUSSA AMPHI 2	Modélisation des robots (TD) BENMOUSSA J24	Programmation orientée objet des systèmes embarqués en C (TP) BENOUARET J25		Programmation Objet Python appliquée (TP) HARIZE J25	
Tuesday	Systèmes asservis linéaires continus (c) ARBAOUI J24	Systèmes asservis linéaires continus (TD) ARBAOUI J24	Actionneurs pour la robotique (TD) OTMANE RACHEDI J24	PAUSE		
Wednesday	Actionneurs pour la robotique (c) OTMANE RACHEDI J24	Anglais technique en automatique (c) TRIMA H12	Actionneurs pour la robotique (TP) OTMANE RACHEDI J25		Electronique appliquée (c) HARHOUD J24	
Thursday	Modélisation des robots (TP) BENMOUSSA J25	Systèmes asservis linéaires continus (c) ARBAOUI J24	Systèmes asservis linéaires continus (TP) ARBAOUI J25			