



Time table 2025/2026

3ème RSI - Semestre 5

	8h - 9h30	9h45 - 11h15	11h30- 13h00		14h00 - 15h30	15h45 - 17h15
Saturday						
Sunday	Logique combinatoire et séquentielle (c) SAIDI J24	Logique combinatoire et séquentielle (TD) SAIDI J24	Electronique appliquée (TP) HARHOUD LAB3 Capteurs et instrumentation pour la robotique (TP) BOUZID J25		Anglais technique en automatique (c) BENOUISS J24	
Monday	Modélisation des robots (c) BENMOUSSA ELN 43	Modélisation des robots (TD) BENMOUSSA J24	Programmation orientée objet des systèmes embarqués en C (TP) BENOURET J25		Programmation Objet Python appliquée (TP) HARIZE J25	
Tuesday	Systèmes asservis linéaires continus (c) ARBAOUI J24	Systèmes asservis linéaires continus (TD) ARBAOUI J24	Actionneurs pour la robotique (C) OTMANE RACHEDI J24	PAUSE	Logique combinatoire et séquentielle (TP) GASTEL LAB6	
Wednesday	Capteurs et instrumentation pour la robotique (c) FEZARI J24	Actionneurs pour la robotique (TD) OTMANE RACHEDI H12	Actionneurs pour la robotique (TP) OTMANE RACHEDI J25		Electronique appliquée (c) HARHOUD J24	
Thursday	Modélisation des robots (TP) BENMOUSSA J25	Systèmes asservis linéaires continus (c) ARBAOUI J15	Systèmes asservis linéaires continus (TP) ARBAOUI J25			