



University of Badji-Mokhtar Annaba
Faculty of Technology
Electronic Department
SpEciality : Robotique et Systèmes Intelligents

جامعة باجي مختار عنابة
كلية التكنولوجيا



Time table 2025/2026

3ème RSI - Semestre 5

| | 8h -9h30 | 9h45 - 11h15 | 11h30- 13h00 | | 14h00 - 15h30 | 15h45 - 17h15 |
|-----------|---|--|--|-------|--|---------------|
| Saturday | | | | PAUSE | | |
| Sunday | Logique combinatoire et séquentielle (c) SAIDI J24 | Logique combinatoire et séquentielle (TD) SAIDI J24 | Electronique appliquée (TP) HARHOUD LAB3 | | Anglais technique en automatique (c) BENOUIS J24 | |
| | | | Capteurs et instrumentation pour la robotique (TP) BOUZID J25 | | | |
| Monday | Modélisation des robots (c) BENMOUSSA ELN 43 | Modélisation des robots (TD) BENMOUSSA J24 | Programmation orientée objet des systèmes embarqués en C (TP) BENOUARET J25 | | Programmation Objet Python appliquée (TP) HARIZE J25 | |
| Tuesday | Systèmes asservis linéaires continus (c) ARBAOUI J24 | Systèmes asservis linéaires continus (TD) ARBAOUI J24 | Actionneurs pour la robotique (C) OTMANE RACHEDI J24 | | Logique combinatoire et séquentielle (TP) GASTEL LAB6 | |
| Wednesday | Capteurs et instrumentation pour la robotique (c) FEZARI J24 | Actionneurs pour la robotique (TD) OTMANE RACHEDI H12 | Actionneurs pour la robotique (TP) OTMANE RACHEDI J25 | | Electronique appliquée (c) HARHOUD J24 | |
| Thursday | Modélisation des robots (TP) BENMOUSSA J25 | Systèmes asservis linéaires continus (c) ARBAOUI J15 | Systèmes asservis linéaires continus (TP) ARBAOUI J25 | | | |